

Bitácora Linux Mint Ulyana 20

Sergio Alvariño salvari@gmail.com

junio-2020

Resumen

Bitácora de mi portatil
Solo para referencia rápida y personal.

Índice general

1	Introducción	6
2	Programas básicos	6
2.1	Linux Mint	6
2.2	Firmware	7
2.3	Control de configuraciones con git	7
2.3.1	Instalación de etckeeper	7
2.3.2	Controlar dotfiles con git	7
2.4	Parámetros de disco duro	8
2.4.1	Ajustar <i>Firefox</i>	9
2.5	Fuentes adicionales	9
2.6	Firewall	9
2.7	Aplicaciones variadas	10
2.8	Algunos programas de control	11
2.9	Programas de terminal	11
2.10	Dropbox	11
2.11	Chrome	11
2.12	Varias aplicaciones instaladas de binarios	11
2.12.1	Freeplane	11
2.12.2	Telegram Desktop	12
2.12.3	Tor browser	12
2.12.4	Brave browser	12

2.12.5	TiddlyDesktop	12
2.12.6	Joplin	12
2.13	Terminal y Shell	13
2.13.1	bash-git-promt	13
2.13.2	zsh	13
2.13.3	tmux	15
2.14	Utilidades	15
2.15	Codecs	16
2.16	Syncthing	16
3	Utilidades	16
3.1	htop	16
3.2	gparted	16
3.3	wkhtmltopdf	16
4	Internet	16
4.1	Rclone	16
4.1.1	Recetas rclone	17
4.1.2	Referencias	17
5	time-tracking	17
5.1	Activity Watcher	17
5.2	go for it	17
6	Documentación	17
6.1	Vanilla LaTeX	17
6.1.1	Falsificando paquetes	18
6.1.2	Fuentes	19
6.2	Tipos de letra	20
6.3	Fuentes Adicionales	20
6.4	Pandoc	20
6.5	Calibre	21
6.6	Scribus	21
6.6.1	Cambiados algunos valores por defecto	22
6.6.2	Solucionados problemas de <i>hyphenation</i>	22
6.7	Foliate: lector de libros electrónicos	22
7	Desarrollo software	23
7.1	Paquetes esenciales	23
7.2	Git	23
7.3	Emacs	24

7.4	Lenguaje de programación D (D programming language)	24
7.4.1	D-apt e instalación de programas	24
7.4.2	DCD	24
7.4.3	gdc	25
7.4.4	ldc	25
7.4.5	Emacs para editar D	25
7.5	C, C++	25
7.5.1	Instalación de Gnu Global	25
7.6	Processing	26
7.7	openFrameworks	26
7.8	Python	27
7.8.1	Paquetes de desarrollo	27
7.8.2	pip, virtualenv, virtualenvwrapper, virtualfish	27
7.8.3	pipenv	28
7.8.4	Instalación del Python 3.8 (última disponible)	29
7.8.5	Instalación de bpython y ppython	29
7.8.6	Emacs para programar python	29
7.8.7	Jupyter	30
7.9	neovim	31
7.10	Firefox developer edition	33
7.11	Navegadores cli	33
7.12	MariaDB	33
7.13	Squirrel SQL Client	34
7.14	R y R-studio	34
7.14.1	R-studio	35
7.15	Octave	35
8	Desarrollo hardware	35
8.1	Arduino IDE	35
8.1.1	Añadir soporte para <i>Feather M0</i>	37
8.1.2	Añadir soporte para <i>Circuit Playground Express</i>	37
8.1.3	Añadir soporte para STM32	37
8.1.4	Añadir soporte para ESP32	38
8.1.5	Añadir biblioteca de soporte para Makeblock	38
8.2	Pinguino IDE	39
8.3	stm32 cubeide	39
8.4	esp-idf	39
8.5	KiCAD	40
8.6	Analizador lógico	41
8.6.1	Sigrok	41
8.6.2	Sump logic analyzer	41

8.6.3	OLS	42
8.7	IceStudio	42
8.8	PlatformIO	42
8.8.1	VS Code	42
8.8.2	Incluir platform.io CLI en el PATH	43
8.8.3	vscodeium	43
8.8.4	Editor Atom	43
8.9	RepRap	44
8.9.1	OpenScad	44
8.9.2	Slic3r	44
8.9.3	Slic3r Prusa Edition	44
8.9.4	ideaMaker	44
8.9.5	Ultimaker Cura	44
8.9.6	Pronterface	44
8.10	Cortadora de vinilos	45
8.10.1	Inkcut	45
8.10.2	Plugin para inkscape	45
9	Aplicaciones de gráficos	45
9.1	LibreCAD	45
9.2	FreeCAD	46
9.3	Inkscape	46
9.4	Gimp	46
9.4.1	Plugins de Gimp	47
9.5	Krita	47
9.6	MyPaint	47
9.7	Alchemy	47
9.8	Capturas de pantalla	47
9.9	Reoptimizar imágenes	48
9.9.1	ImageMagick	48
9.9.2	Imagine	48
9.10	dia	48
9.11	Blender	48
9.12	Structure Synth	48
9.13	Heron animation	48
9.14	Stopmotion	49
9.15	Instalación del driver digiment para tabletas gráficas Huion	49
10	Sonido	49
10.1	Spotify	49
10.2	Audacity	50

10.3 Clementine	50
11 Video	50
11.1 Shotcut	50
11.2 kdenlive	50
11.3 Openshot	50
11.4 Grabación de screencast	51
11.4.1 Vokoscreen y Kazam	51
11.4.2 OBS	51
11.5 Grabación de podcast	51
11.5.1 Mumble	51
12 Fotografía	51
12.1 Rawtherapee	51
12.2 Darktable	52
12.3 Digikam	52
13 Seguridad	52
13.1 Autenticación en servidores por clave pública	52
13.2 Claves gpg	52
13.3 Seahorse	53
13.4 Conexión a github con claves ssh	53
13.4.1 Claves ssh	53
13.5 Signal	54
13.6 Lector DNI electrónico	54
14 Virtualizaciones y contenedores	55
14.1 Instalación de <i>virtualBox</i>	55
14.2 qemu	56
14.2.1 Referencias	57
14.3 Docker	57
14.3.1 docker-compose	58
15 Utilidades para mapas y cartografía	58
15.1 josm	58
15.2 MOBAC	59
15.2.1 Referencias	59
15.3 QGIS	59
15.3.1 Referencias	60
16 Recetas variadas	60
16.1 Solucionar problemas de menús duplicados usando menulibre	60

16.2 Formatear memoria usb	60
16.3 Copiar la clave pública ssh en un servidor remoto	61
16.4 ssh access from termux	61
16.5 SDR instalaciones varias	61
16.6 Posible problema con modemmanager y micros programables .	61
16.7 Programar los nanos con chip ch340 o ch341	62
16.8 Linux Mint 20 es <i>python agnostic</i>	62

1 Introducción

Mi portátil es un ordenador Acer 5755G con las siguientes características:

- Core i5 2430M 2.4GHz
- NVIDIA Geforce GT 540M
- 8Gb RAM
- 750Gb HD

Mi portátil equipa una tarjeta *Nvidia Geforce GT540M* que resulta pertenecer a una rama muerta en el árbol de desarrollo de Nvidia.

Esta tarjeta provocaba todo tipo de problemas de sobrecalentamiento, pero en las últimas versiones de Linux instalando el driver de Nvidia parece funcionar correctamente.

2 Programas básicos

2.1 Linux Mint

Linux Mint incluye `sudo`¹ y las aplicaciones que uso habitualmente para gestión de paquetes por defecto (*aptitude* y *synaptic*).

Interesa tener instalado `sudo apt install ppa-purge`. Sirve para eliminar ppas junto con los programas instalados desde ese ppa.

Tampoco voy a enredar nada con los orígenes del software (de momento)

¹ya no incluye `gksu` pero tampoco es imprescindible

2.2 Firmware

Ya no es necesario instalar los paquetes de *microcode* la instalación de Tricia se encargó de instalar:

- amd64-microcode
- intel-microcode

Instalamos el driver de nvidia recomendado, el *Mint* nos avisa de que tenemos que revisar la instalación de los drivers.

El driver de Nvidia viene muy mejorado. Merece la pena ver todas las opciones.

Una vez instalado el driver de nvidia, el comando `prime-select query` debe indicarnos la tarjeta activa y podremos cambiar de tarjeta ejecutando `prime-select [nvidia|intel]`

2.3 Control de configuraciones con git

Una vez instalado el driver de nvidia y antes de seguir con la instalación instalamos el git y el `etckeeper` para que toda nuestra instalación quede reflejada en los repos.

2.3.1 Instalación de `etckeeper`

¡Ojo!, nos hacemos root para ejecutar:

```
sudo su -
git config --global user.email xxxxx@whatever.com
git config --global user.name "Name Surname"
apt install etckeeper
```

`etckeeper` hará un control automático de tus ficheros de configuración en `/etc`

Para echar una mirada a los *commits* creados puedes ejecutar:

```
cd /etc
sudo git log
```

2.3.2 Controlar dotfiles con git

Vamos a crear un repo de git para controlar nuestros ficheros personales de configuración.

Creamos el repo donde queramos

```
mkdir usrcfg
cd usrcfg
git init
git config core.worktree "/home/salvari"
```

Y ya lo tenemos, un repo que tiene el directorio de trabajo apuntando a nuestro *\$HOME*.

Podemos añadir los ficheros de configuración que queramos al repo:

```
git add .bashrc
git commit -m "Add some dotfiles"
```

Una vez que tenga añadidos los ficheros que quiero tener controlados pondré * en el fichero *.git/info/exclude* de mi repo para que ignore todos los ficheros de mi *\$HOME*.

Cuando instalo algún programa nuevo añado a mano los ficheros de configuración al repo.

2.4 Parámetros de disco duro

Tengo un disco duro *ssd* y otro *hdd* normal.

El area de intercambio la hemos creado en el disco duro *hdd*, no se usará mucho pero evitamos multiples operaciones de escritura en el disco *ssd* en caso de que se empiece a tirar del *swap*.

Añadimos el parámetro *noatime* para las particiones de *root* y */home*, que si que se han creado en el *ssd*.

```
# /etc/fstab: static file system information.
#
# Use 'blkid' to print the universally unique identifier for a
# device; this may be used with UUID= as a more robust way to name devices
# that works even if disks are added and removed. See fstab(5).
#
# <file system> <mount point> <type> <options> <dump> <pass>
# / was on /dev/sda5 during installation
UUID=d96a5501-75b9-4a25-8ecb-c84cd4a3fff5 / ext4 noatime,errors=remount-
ro 0 1
# /home was on /dev/sda7 during installation
UUID=8fcde9c5-d694-4417-adc0-8dc229299f4c /home ext4 defaults,noatime 0
# /store was on /dev/sdc7 during installation
```



```

UUID=0f0892e0-9183-48bd-aab4-9014dc1bd03a /store      ext4  defaults    0    2
# swap was on /dev/sda6 during installation
UUID=ce11ccb0-a67d-4e8b-9456-f49a52974160 none        swap  sw          0    0
# swap was on /dev/sdc5 during installation
UUID=11090d84-ce98-40e2-b7be-dce3f841d7b4 none        swap  sw          0    0

```

Una vez modificado el `/etc/fstab` no hace falta arrancar, basta con ejecutar lo siguiente:

```

mount -o remount /
mount -o remount /home
mount

```

2.4.1 Ajustar *Firefox*

Seguimos [esta referencia](#)

Visitamos `about:config` con el navegador.

Cambiamos

- `browser.cache.disk.enable` **false**
- `browser.cache.memory.enable` **true**
- `browser.cache.memory.capacity` **204800**
- `browser.sessionstore.interval` **15000000**

TODO: Comprobar *trim* en mi disco duro. Y mirar [esto](#)

2.5 Fuentes adicionales

Instalamos algunas fuentes desde los orígenes de software:

```

sudo apt install ttf-mscorefonts-installer
sudo apt install fonts-noto

```

Y la fuente [Mensch](#) la bajamos directamente al directorio `~/.local/share/fonts`

2.6 Firewall

`ufw` y `gufw` vienen instalados por defecto, pero no activados.

```

aptitude install ufw
ufw default deny
ufw enable

```

```
ufw status verbose
aptitude install gufw
```

Nota: Ojo con el log de ufw, tampoco le sienta muy bien al ssd esa escritura masiva.

2.7 Aplicaciones variadas

Nota: Ya no instalamos *menulibre*, Linux Mint tiene una utilidad de edición de menús.

Keepass2 Para mantener nuestras contraseñas a buen recaudo

Gnucash Programa de contabilidad, la versión de los repos está bastante atrasada habrá que probar la nueva.

Deluge Programa de descarga de torrents (acuérdate de configurar tus cortafuegos)

rsync, grsync Para hacer backups de nuestros ficheros

Descompresores variados Para lidiar con los distintos formatos de ficheros comprimidos

mc Midnight Comander, gestor de ficheros en modo texto

most Un less mejorado

```
sudo apt install keepass2 gnucash deluge rsync grsync rar unrar \
zip unzip unace bzip2 lzop p7zip p7zip-full p7zip-rar \
most mc
```

Chromium Como Chrome pero libre, ahora en Ubuntu solo está disponible como snap así que tendremos que dar un rodeo.

```
sudo add-apt-repository ppa:xalt7x/chromium-deb-vaapi
cat <<EOF | sudo tee /etc/apt/preferences.d/pin-xalt7x-chromium-deb-vaapi
Package: *
Pin: release o=LP-PPA-xalt7x-chromium-deb-vaapi
Pin-Priority: 1337
EOF
```

```
sudo apt update
sudo apt install chromium-browser chromium-codecs-ffmpeg
```

2.8 Algunos programas de control

Son útiles para control de consumo.

```
sudo apt install tlp tlp-rdw htop powertop
```

2.9 Programas de terminal

Dos imprescindibles:

```
sudo apt install guake terminator
```

TODO: asociar *Guake* a una combinación apropiada de teclas.

2.10 Dropbox

Lo instalamos desde el software manager.

2.11 Chrome

Instalado desde [la página web de Chrome](#)

2.12 Varias aplicaciones instaladas de binarios

Lo recomendable en un sistema POSIX es instalar los programas adicionales en `/usr/local` o en `/opt`. Yo soy más chapuzas y suelo instalar en `~/apt` por que el portátil es personal e intrasferible. En un ordenador compartido es mejor usar `/opt`.

2.12.1 Freeplane

Para hacer mapas mentales, presentaciones, resúmenes, apuntes... La versión incluida en LinuxMint está un poco anticuada.

1. descargamos desde [la web](#).
2. Descomprimos en `~/apps/freeplane`
3. Creamos enlace simbólico
4. Añadimos a los menús

2.12.2 Telegram Desktop

Cliente de Telegram, descargado desde la [página web](#).

2.12.3 Tor browser

Descargamos desde la [página oficial del proyecto](#) Descomprimos en ~/apps/ y ejecutamos desde terminal:

```
cd ~/apps/tor-browser
./start-tor-browser.desktop --register-app
```

2.12.4 Brave browser

Instalamos siguiendo las instrucciones de la [página web oficial](#)

```
curl -s https://brave-browser-apt-release.s3.brave.com/brave-core.asc | sudo apt-key --keyring /etc/apt/trusted.gpg.d/brave-browser-release.gpg add -
```

```
echo "deb [arch=amd64] https://brave-browser-apt-release.s3.brave.com/ stable main" | sudo tee /etc/apt/sources.list.d/brave-browser-release.list
```

```
sudo apt update
```

```
sudo apt install brave-browser
```

2.12.5 TiddlyDesktop

Descargamos desde la [página web](#), descomprimos y generamos la entrada en el menú.

2.12.6 Joplin

Una herramienta libre para mantener notas sincronizadas entre el móvil y el portátil.

La instalamos en el directorio ~/apps/joplin descargando el AppImage desde la [página web](#)

Como siempre nos creamos una entrada en el menú.

2.13 Terminal y Shell

Por defecto tenemos instalado bash.

2.13.1 bash-git-prompt

Seguimos las instrucciones de [este github](#)

2.13.2 zsh

Nos adelantamos a los acontecimientos, pero conviene tener instaladas las herramientas de entornos virtuales de python antes de instalar *zsh* con el plugin para *virtualenvwrapper*.

```
apt install python-all-dev
apt install python3-all-dev
apt install python-pip python-virtualenv virtualenv python3-pip
apt install virtualenvwrapper
```

zsh viene por defecto en mi instalación, en caso contrario:

```
apt install zsh
```

Para *zsh* vamos a usar [antigen](#), así que nos lo clonamos en `~/apps/`

```
cd ~/apps
git clone https://github.com/zsh-users/antigen
```

También vamos a usar [zsh-git-prompt](#), así que lo clonamos también:

```
cd ~/apps
git clone https://github.com/olivierverdier/zsh-git-prompt)
```

Y editamos el fichero `~/.zshrc` para que contenga:

```
# This line loads .profile, it's experimental
[[ -e ~/.profile ]] && emulate sh -c 'source ~/.profile'
```

```
source ~/apps/zsh-git-prompt/zshrc.sh
source ~/apps/antigen/antigen.zsh
```

```
# Load the oh-my-zsh's library.
antigen use oh-my-zsh
```

```
# Bundles from the default repo (robbyrussell's oh-my-zsh).
```

```
antigen bundle git
antigen bundle command-not-found

# must install autojump for this
#antigen bundle autojump

# extracts every kind of compressed file
antigen bundle extract

# jump to dir used frequently
antigen bundle z

#antigen bundle pip

antigen bundle common-aliases

antigen bundle robbyrussell/oh-my-zsh plugins/virtualenvwrapper

antigen bundle zsh-users/zsh-completions

# Syntax highlighting bundle.
antigen bundle zsh-users/zsh-syntax-highlighting
antigen bundle zsh-users/zsh-history-substring-search ./zsh-history-
substring-search.zsh

# Arialdo Martini git needs awesome terminal font
#antigen bundle arialdomartini/oh-my-git
#antigen theme arialdomartini/oh-my-git-themes oppa-lana-style

# autosuggestions
antigen bundle tarruda/zsh-autosuggestions

#antigen theme agnoster
antigen theme gnzh

# Tell antigen that you're done.
antigen apply

# Correct rm alias from common-alias bundle
unalias rm
```

```
alias rmi='rm -i'
```

Para usar *virtualenvwrapper* hay que decidir en que directorio queremos salvar los entornos virtuales. El obvio sería `~/virtualenvs` la alternativa sería `~/local/share/virtualenvs`.

El que escojamos lo tenemos que crear y añadirlo a nuestro `~/.profile` con las líneas:

```
# WORKON_HOME for virtualenvwrapper
if [ -d "$HOME/.local/share/virtualenvs" ] ; then
    WORKON_HOME="$HOME/.local/share/virtualenvs"
fi
```

Antigen ya se encarga de descargar todos los plugins que queramos utilizar en *zsh*. Todos el software se descarga en `~/antigen`

Para configurar el [zsh-git-prompt](#), que inspiró el `bash-git-prompt`, he modificado el fichero `zshrc.sh` de *zsh-git-prompt* y el fichero del tema *gnzh* en `~/antigen/bundles/robbyrussell/oh-my-zsh/themes/gnzh.zsh-theme`

Después de seguir estos pasos basta con arrancar el *zsh*

2.13.3 tmux

Esto no tiene mucho que ver con los shell, lo he instalado para aprender a usarlo.

```
sudo apt install tmux
```

[El tao de tmux](#)

Nota: Instalar *rxvt* junto con *tmux* como terminal alternativo

2.14 Utilidades

Agave y *pdftk* ya no existen, nos pasamos a *gpick* y *poppler-utils*:

Instalamos *gpick* con `sudo apt install gpick`

2.15 Codecs

```
sudo apt-get install mint-meta-codecs
```

2.16 Syncthing

Añadimos el ppa:

```
curl -s https://syncthing.net/release-key.txt | sudo apt-key add -
```

```
echo "deb https://apt.syncthing.net/ syncthing stable" | sudo tee /etc/apt/sources.list
```

```
sudo apt-get update  
sudo apt-get install syncthing
```

3 Utilidades

3.1 htop

```
sudo apt install htop
```

3.2 gparted

Instalamos *gparted* para poder formatear memorias usb

```
sudo apt install gparted
```

3.3 wkhtmltopdf

```
sudo apt install wkhtmltopdf
```

4 Internet

4.1 Rclone

Instalamos desde la página web, siempre que te fies obviamente.

```
curl https://rclone.org/install.sh | sudo bash
```


4.1.1 Recetas rclone

Copiar directorio local en la nube:

```
rclone copy /localdir hubic:backup -vv
```

Si queremos ver el directorio en la web de Hubic tenemos que copiarlo en *default*:

```
rclone copy /localdir hubic:default/backup -vv
```

Sincronizar una carpeta remota en local:

```
rclone sync hubic:directorio_remoto /home/salvari/directorio_local -vv
```

4.1.2 Referencias

- [Como usar rclone \(blogdelazaro\)](#)
- [y con cifrado \(blogdelazaro\)](#)
- [Documentación](#)

5 time-tracking

5.1 Activity Watcher

Instalado desde la web

5.2 go for it

```
sudo add-apt-repository ppa:go-for-it-team/go-for-it-daily && sudo apt-get update
sudo apt-get install go-for-it
```

6 Documentación

6.1 Vanilla LaTeX

Para instalar la versión más reciente de LaTeX hay que aplicar este truco.

```
cd ~
mkdir tmp
cd tmp
```

```
wget http://mirror.ctan.org/systems/texlive/tlnet/install-tl-unx.tar.gz
tar xzf install-tl-unx.tar.gz
cd install-tl-xxxxxx
```

La parte xxxxxx varía en función del estado de la última versión de LaTeX disponible.

```
sudo ./install-tl
```

Una vez lanzada la instalación podemos desmarcar las opciones que instalan la documentación y las fuentes. Eso nos obligará a consultar la documentación on line pero ahorrará prácticamente el 50% del espacio necesario. En mi caso sin doc ni src ocupa 2,3Gb

```
mkdir -p /opt/texbin
sudo ln -s /usr/local/texlive/2020/bin/x86_64-linux/* /opt/texbin
```

Por último para acabar la instalación añadimos `/opt/texbin` al *PATH*. Para *bash* y *zsh* basta con añadir al fichero `~/.profile` las siguientes líneas:

```
# adds texlive to my PATH
if [ -d "/opt/texbin" ] ; then
    PATH="$PATH:/opt/texbin"
fi
```

En cuanto a *fish* (si es que lo usas, claro) tendremos que modificar (o crear) el fichero `~/.config/fish/config.fish` y añadir la siguiente línea:

```
set PATH $PATH /opt/texbin
```

6.1.1 Falsificando paquetes

Ya tenemos el *texlive* instalado, ahora necesitamos que el gestor de paquetes sepa que ya lo tenemos instalado.

```
sudo apt install equivs --no-install-recommends
mkdir -p /tmp/tl-equivs && cd /tmp/tl-equivs
equivs-control texlive-local
```

Alternativamente para hacerlo más fácil podemos descargarnos un fichero *texlive-local* ya preparado, ejecutando:

```
wget http://www.tug.org/texlive/files/debian-equivs-2018-ex.txt
/bin/cp -f debian-equivs-2020-ex.txt texlive-local
```

Editamos la versión (si queremos) y procedemos a generar el paquete *deb*.

```
equivs-build texlive-local
```

El paquete que hemos generado tiene una dependencia: *freelut3*, hay que instalarla previamente.

```
sudo apt install freelut3
sudo dpkg -i texlive-local_2020-1_all.deb
```

Todo listo, ahora podemos instalar cualquier paquete debian que dependa de *texlive* sin problemas de dependencias, aunque no hayamos instalado el *texlive* de Debian.

6.1.2 Fuentes

Para dejar disponibles las fuentes opentype y truetype que vienen con *texlive* para el resto de aplicaciones:

```
sudo cp $(kpsewhich -var-value TEXMFSYSVAR)/fonts/conf/texlive-
fontconfig.conf /etc/fonts/conf.d/09-texlive.conf
sudo nano /etc/fonts/conf.d/09-texlive.conf
```

Borramos la línea:

```
<dir>/usr/local/texlive/20xx/texmf-dist/fonts/type1</dir>
```

Y ejecutamos:

```
sudo fc-cache -fsv
```

Actualizaciones Para actualizar nuestro *latex* a la última versión de todos los paquetes:

```
sudo /opt/texbin/tlmgr update --self
sudo /opt/texbin/tlmgr update --all
```

También podemos lanzar el instalador gráfico con:

```
sudo /opt/texbin/tlmgr --gui
```

Para usar el instalador gráfico hay que instalar previamente:

```
sudo apt-get install perl-tk --no-install-recommends
```

Lanzador para el actualizador de *texlive*:

```
mkdir -p ~/.local/share/applications
/bin/rm ~/.local/share/applications/tlmgr.desktop
cat > ~/.local/share/applications/tlmgr.desktop << EOF
```

```
[Desktop Entry]
Version=1.0
Name=TeX Live Manager
Comment=Manage TeX Live packages
GenericName=Package Manager
Exec=gksu -d -S -D "TeX Live Manager" '/opt/texbin/tlmgr -gui'
Terminal=false
Type=Application
Icon=system-software-update
EOF
```

6.2 Tipos de letra

Creamos el directorio de usuario para tipos de letra:

```
mkdir ~/.local/share/fonts
```

6.3 Fuentes Adicionales

Me he descargado de internet la fuente [Mensch](#) el directorio de usuario para los tipos de letra: `~/.local/share/fonts`

Además he clonado el repo [Programming Fonts](#) y enlazado algunas fuentes (Hack y Menlo)

```
cd ~/wherever
git clone https://github.com/ProgrammingFonts/ProgrammingFonts
cd ~/.local/share/fonts
ln -s ~/wherever/ProgrammingFonts/Hack .
ln -s ~/wherever/ProgrammingFonts/Menlo .
```

6.4 Pandoc

Pandoc es un traductor entre formatos de documento. Está escrito en Python y es increíblemente útil. De hecho este documento está escrito con *Pandoc*.

Instalado el *Pandoc* descargando paquete deb desde [la página web del proyecto](#).

Además descargamos plantillas adicionales desde [este repo](#) ejecutando los siguientes comandos:

```
mkdir ~/.pandoc
cd ~/.pandoc
git clone https://github.com/jgm/pandoc-templates templates
```

6.5 Calibre

La mejor utilidad para gestionar tu colección de libros electrónicos.

Ejecutamos lo que manda la página web:

```
sudo -v && wget -nv -O- https://raw.githubusercontent.com/kovidgoyal/calibre/master/setuptools/installer.py \
| sudo python -c "import sys; main=lambda:sys.stderr.write('Download failed\n'); exec(sys.stdin.read())"
```

Para usar el calibre con el Kobo Glo:

- Desactivamos todos los plugin de Kobo menos el Kobo Touch Extended
- Creamos una columna MyShelves con identificativo #myshelves
- En las opciones del plugin:
 - En la opción Collection columns añadimos las columnas series,#myshelves
 - Marcamos las opciones Create collections y Delete empty collections
 - Marcamos *Modify CSS*
 - Update metadata on device y Set series information

Algunos enlaces útiles:

- (<https://github.com/jgoguen/calibre-kobo-driver>)
- (<http://www.lectoreselectronicos.com/foro/showthread.php?15116-Manual-de-instalaci%C3%B3n-y-uso-del-plugin-Kobo-Touch-Extended-para-Calibre>)
- (<http://www.redelijkheid.com/blog/2013/7/25/kobo-glo-ebook-library-management-with-calibre>)
- (<https://www.netogram.com/kobo.htm>)

6.6 Scribus

Scribus es un programa libre de composición de documentos. con Scribus puedes elaborar desde los folletos de una exposición hasta una revista o un poster.

Para tener una versión más actualizada instalamos:

```
sudo add-apt-repository ppa:scribus/ppa
sudo apt update
```

```
sudo apt install scribus scribus-ng scribus-template scribus-ng-doc
```

6.6.1 Cambiados algunos valores por defecto

He cambiado los siguientes valores en las dos versiones, no están exactamente en el mismo menú pero no son difíciles de encontrar:

- Lenguaje por defecto: **English**
- Tamaño de documento: **A4**
- Unidades por defecto: **milimeters**
- Show Page Grid: **Activado**
- Dimensiones de la rejilla:
 - Mayor: **30 mm**
 - Menor: **6mm**
- En opciones de salida de *pdf* indicamos que queremos salida a impresora y no a pantalla. Y también que no queremos *spot colors*, que serían sólo para ciertas impresoras industriales, así que activamos la opción *Convert Spot Colors to Process Colors*.

Siempre se puede volver a los valores por defecto sin mucho problema (hay una opción para ello)

Referencia [aquí](#)

6.6.2 Solucionados problemas de *hyphenation*

Scribus no hacía correctamente la separación silábica en castellano, he instalado los paquetes:

- hyphen-es
- hyphen-gl

Y ahora funciona correctamente.

6.7 Foliate: lector de libros electrónicos

Instalado el paquete deb desde [su propio github](#)

7 Desarrollo software

7.1 Paquetes esenciales

Estos son los paquetes esenciales para empezar a desarrollar software en Linux.

```
sudo apt install build-essential checkinstall make automake cmake autoconf \
git git-core git-crypt dpkg wget
```

7.2 Git

NOTA: Si quieres instalar la última versión de git, los git developers tienen un ppa para ubuntu, si quieres tener el git más actualizado:

```
sudo add-apt-repository ppa:git-core/ppa
sudo apt update
sudo apt upgrade
```

Control de versiones distribuido. Imprescindible. Para *Linux Mint* viene instalado por defecto.

Configuración básica de git:

```
git config --global ui.color auto
git config --global user.name "Pepito Pérez"
git config --global user.email "pperez@mikasa.com"

git config --global alias.cl clone

git config --global alias.st "status -sb"
git config --global alias.last "log -1 --stat"
git config --global alias.lg "log --graph --pretty=format:'%Cred%h%Creset -
%C(yellow)%d%Creset %s %Cgreen(%cr) %Cblue<%an>%Creset' --abbrev-
commit --date=relative --all"
git config --global alias.dc "diff --cached"

git config --global alias.unstage "reset HEAD --"

git config --global alias.ci commit
```

```
git config --global alias.ca "commit -a"
```

```
git config --global alias.ri "rebase -i"  
git config --global alias.ria "rebase -i --autosquash"  
git config --global alias.fix "commit --fixup"  
git config --global alias.squ "commit --squash"
```

```
git config --global alias.cp cherry-pick  
git config --global alias.co checkout  
git config --global alias.br branch  
git config --global core.editor emacs
```

7.3 Emacs

Instalado emacs desde los repos:

```
sudo aptitude install emacs
```

7.4 Lenguaje de programación D (D programming language)

El lenguaje de programación D es un lenguaje de programación de sistemas con una sintaxis similar a la de C y con tipado estático. Combina eficiencia, control y potencia de modelado con seguridad y productividad.

7.4.1 D-apt e instalación de programas

Configurado *d-apt*, instalados todos los programas incluidos

```
sudo wget http://master.dl.sourceforge.net/project/d-apt/files/d-  
apt.list -O /etc/apt/sources.list.d/d-apt.list  
sudo apt-key adv --keyserver keyserver.ubuntu.com --recv-keys EBCF975E5BA24D5E  
sudo apt update
```

Instalamos todos los programas asociados excepto *textadept* que no uso.

```
sudo apt install dmd-compiler dmd-tools dub dcd dfix dfmt dscanner
```

7.4.2 DCD

Una vez instalado el DCD tenemos que configurarlo creando el fichero `~/ .config/dcd/dcd.conf` con el siguiente contenido:


```
/usr/include/dmd/druntime/import
/usr/include/dmd/phobos
```

Podemos probarlo con:

```
dcd-server &
echo | dcd-client --search toImpl
```

7.4.3 gdc

Instalado con:

```
sudo aptitude install gdc
```

7.4.4 ldc

Instalado con:

```
sudo aptitude install ldc
```

Para poder ejecutar aplicaciones basadas en VibeD, necesitamos instalar:

```
sudo apt-get install -y libssl-dev libevent-dev
```

7.4.5 Emacs para editar D

Instalados los siguientes paquetes desde Melpa

- d-mode
- flymake-d
- flycheck
- flycheck-dmd-dub
- flycheck-d-unitest
- auto-complete (desde melpa)
- ac-dcd

Referencias * (<https://github.com/atilaneves/ac-dcd>) * (<https://github.com/Hackerpilot/DCD>)

7.5 C, C++

7.5.1 Instalación de Gnu Global

Para instalar las dependencias, previamente instalamos:

```
sudo apt install ncurses-dev id-utils exuberant-ctags python-pygments
```

Con `ctags --version` nos aseguramos de que se llama a Exuberant y no el `ctags` que instala Emacs. Si no es así habrá que revisar la definición del PATH

`python-pygments` no es necesario para C o C++, pero añade funcionalidad a Global (hasta 25 lenguajes de programación más)

No podemos instalar Global desde los repos de Ubuntu, está muy anticuado y genera bases de datos enormes y lentas. Tendremos que compilarlo.

Nos bajamos las fuentes del programa desde [la página oficial](#) En el momento de escribir esto se trata de la versión 6.6.4.

Descomprimos los fuentes y los compilamos con:

```
./configure --prefix=/usr/local --with-exuberant-ctags=/usr/bin/ctags
make
sudo make install
```

He comprobado que `make uninstall` funciona correctamente, las librerías quedan instaladas en `/usr/local/lib/gtags` y los ejecutables en `/usr/local/bin`

7.6 Processing

Bajamos el paquete de la [página web](#), descomprimos en `~/apps/`, en las nuevas versiones incorpora un script de instalación que ya se encarga de crear el fichero *desktop*.

La última versión incorpora varios modos de trabajo, he descargado el modo *Python* para probarlo.

7.7 openFrameworks

Nos bajamos los fuentes para linux 64bits desde [la página web del proyecto](#), y las descomprimos en un directorio para proceder a compilarlas.

No hay más que seguir [las instrucciones de instalación para linux](#).

La instalación no es demasiado intrusiva si tienes Ubuntu 18 o mayor y una versión reciente del gcc.

En la primera pregunta que nos hace es necesario contestar que no. De lo contrario falla la compilación.

Añade los siguientes paquetes a nuestro sistema

installing OF dependencies

OF needs to install the following packages using apt-get:

```
curl libjack-jackd2-0 libjack-jackd2-dev freeglut3-dev libasound2-  
dev libxmu-dev libxxf86vm-dev g++ libgl1-mesa-dev libglu1-mesa-  
dev libraw1394-dev libudev-dev libdrm-dev libglew-dev libopenal-  
dev libsndfile-dev libfreeimage-dev libcairo2-dev libfreetype6-  
dev libssl-dev libpulse-dev libusb-1.0-0-dev libgtk-3-dev libopencv-  
dev libassimp-dev librtaudio-dev libboost-filesystem-dev libgstreamer1.0-  
dev libgstreamer-plugins-base1.0-dev gstreamer1.0-libav gstreamer1.0-  
pulseaudio gstreamer1.0-x gstreamer1.0-plugins-bad gstreamer1.0-  
alsa gstreamer1.0-plugins-base gstreamer1.0-plugins-good gdb libglfw3-  
dev liburiparser-dev libcurl4-openssl-dev libpugixml-dev libgconf-2-  
4 libgtk2.0-0 libpoco-dev
```

Do you want to continue? [Y/n]

No te olvides de compilar también el *Project Generator*.

7.8 Python

De partida tenemos instalado dos versiones: *python* y *python3*

```
python -V  
Python 2.7.12
```

```
python3 -V  
Python 3.5.2
```

7.8.1 Paquetes de desarrollo

Para que no haya problemas a la hora de instalar paquetes en el futuro conviene que instalemos los paquetes de desarrollo:

```
sudo apt install python-dev  
sudo apt install python3-dev
```

7.8.2 pip, virtualenv, virtualenvwrapper, virtualfish

Los he instalado a nivel de sistema.

pip es un gestor de paquetes para **Python** que facilita la instalación de librerías y utilidades.

Para poder usar los entornos virtuales instalaremos también *virtualenv*.

Instalamos los dos desde aptitude:

```
sudo apt install python-pip python-virtualenv virtualenv python3-pip
```

virtualenv es una herramienta imprescindible en Python, pero da un poco de trabajo, así que se han desarrollado algunos frontends para simplificar su uso, para *bash* y *zsh* usaremos *virtualenvwrapper*, y para *fish* el *virtualfish*. Como veremos son todos muy parecidos.

Instalamos el virtualwrapper:

```
sudo apt install virtualenvwrapper -y
```

Para usar *virtualenvwrapper* tenemos que hacer:

```
source /usr/share/virtualenvwrapper/virtualenvwrapper.sh
```

O añadir esa línea a nuestros ficheros *.bashrc* y/o *.zshrc*

Definimos la variable de entorno *WORKON_HOME* para que apunte al directorio por defecto, *~/.local/share/virtualenvs*. En ese directorio es donde se guardarán nuestros entornos virtuales.

En el fichero *.profile* añadimos:

```
# WORKON_HOME for virtualenvwrapper
if [ -d "$HOME/.local/share/virtualenvs" ] ; then
    WORKON_HOME="$HOME/.local/share/virtualenvs"
fi
```

[Aquí](#) tenemos la referencia de comandos de *virtualenvwrapper*

Por último, si queremos tener utilidades parecidas en nuestro *fish shell* instalamos *virtualfish*:

```
sudo pip install virtualfish
```

[Aquí](#) tenemos la documentación de *virtualfish* y la descripción de todos los comandos y plugins disponibles.

7.8.3 pipenv

No lo he instalado, pero en caso de instalación mejor lo instalamos a nivel de usuario con:

```
pip install --user pipenv
```

7.8.4 Instalación del Python 3.8 (última disponible)

Ejecutamos:

```
sudo apt install python3.8 python3.8-dev python3.8-venv
```

7.8.5 Instalación de bpython y ptpython

bpython instalado desde repos `sudo apt install bpython bpython3`

ptpython instalado en un virtualenv para probarlo

7.8.6 Emacs para programar python

7.8.6.1 elpy: Emacs Python Development Environment Para instalar `elpy` necesitamos instalar previamente `venv` el nuevo gestor de *virtualenvs* en Python 3.:

```
sudo apt install python3-venv
```

En el fichero `~/.emacs` necesitamos activar el módulo *elpy*:

```
;;-----  
---  
;; elpy  
(elpy-enable)
```

En cuanto activemos *elpy* tendremos autocompletado del código y errores sintácticos. Merece la pena leerse toda la [documentación](#)

7.8.6.2 Flycheck Para tener análisis sintáctico en tiempo real mientras estamos programando:

Añadimos a nuestro fichero `~/.emacs`:

```
;; Enable Flycheck  
  
(when (require 'flycheck nil t)  
  (setq elpy-modules (delq 'elpy-module-flymake elpy-modules))  
  (add-hook 'elpy-mode-hook 'flycheck-mode))
```

7.8.6.3 Formateado Usando *autopep8* o *black* tendremos autoformateado del código como paso previo a salvar el mismo en disco. (Yo aún no he probado *black*)

```
# and autopep8 for automatic PEP8 formatting
sudo apt install python-autopep8
# and yapf for code formatting (innecesario)
# sudo apt install yapf yapf3
```

Y añadimos la sección siguiente a nuestro fichero `~/.emacs`

```
;; Enable autopep8
```

```
(require 'py-autopep8)
```

```
(add-hook 'elpy-mode-hook 'py-autopep8-enable-on-save)
```

7.8.6.4 jedi Jedi le da ciertos superpoderes al autocompletado visualizando la documentación de cada propuesta de autocompletado.

Instalamos previamente:

```
sudo apt install python-jedi python3-jedi
# flake8 for code checks
sudo apt install flake8 python-flake8 python3-flake8
```

Y añadimos la sección en el fichero `~/.emacs`:

```
;;-----
---
;; elpy
(elpy-enable)
(setq elpy-rpc-backend "jedi")

(add-hook 'python-mode-hook 'jedi:setup)
(setq jedi:complete-on-dot t)
```

Desde *Emacs* ejecutamos: `alt-x jedi:install-server`

7.8.7 Jupyter

Una instalación para pruebas.

```
mkvirtualenv -p /usr/bin/python3 jupyter
python -m pip install jupyter
```

7.9 neovim

Vamos a probar *neovim*:

```
sudo apt-add-repository ppa:neovim-ppa/stable
sudo apt update
sudo apt install neovim
```

Para instalar los módulos de python creamos un *virtualenv* que más tarde añadiremos al fichero *init.vim*.

```
mkvirtualenv -p /usr/bin/python3 neovim3
sudo pip install --upgrade neovim
deactivate
```

Revisar [esto](#)

NOTA: El siguiente paso ya no parece necesario, las alternativas se han actualizado con la instalación del *neovim*.

Para actualizar las alternativas:

```
sudo update-alternatives --install /usr/bin/vi vi /usr/bin/nvim 60
sudo update-alternatives --config vi
sudo update-alternatives --install /usr/bin/vim vim /usr/bin/nvim 60
sudo update-alternatives --config vim
```

7.9.0.1 Install *vim-plug* Ejecutamos:

```
curl -fLo ~/.local/share/nvim/site/autoload/plug.vim --create-dirs \
  https://raw.githubusercontent.com/junegunn/vim-plug/master/plug.vim
```

Configuramos el fichero de configuración de *nvim* (*~/.config/nvim/init.vim*):

```
" Specify a directory for plugins
" - For Neovim: ~/.local/share/nvim/plugged
" - Avoid using standard Vim directory names like 'plugin'
call plug#begin('~/.local/share/nvim/plugged')

if has('nvim')
  Plug 'Shougo/deoplete.nvim', { 'do': ':UpdateRemotePlugins' }
else
  Plug 'Shougo/deoplete.nvim'
  Plug 'roxma/nvim-yarp'
```

```

    Plug 'roxma/vim-hug-neovim-rpc'
endif

Plug 'deoplete-plugins/deoplete-jedi'

" Initialize plugin system
call plug#end()

let g:deoplete#enable_at_startup = 1

" set python enviroments
let g:python_host_prog = '/full/path/to/neovim2/bin/python'
let g:python3_host_prog = '/home/salvari/.virtualenvs/neovim3/bin/python'

```

La primera vez que abramos *nvim* tenemos que instalar los plugin porn comando ejecutando: `:PlugInstall`

Instalación de dein

Nota:

Solo hay que instalar uno de los dos o *dein* o *plug-vim*. Yo uso *plug-vim* así que esto es sólo una referencia.

<https://github.com/Shougo/dein.vim>

```

" Add the dein installation directory into runtimepath
set runtimepath+=~/config/nvim/dein/repos/github.com/Shougo/dein.vim

if dein#load_state('~/config/nvim/dein')
    call dein#begin('~/config/nvim/dein')

    call dein#add('~/config/nvim/dein/repos/github.com/Shougo/dein.vim')
    call dein#add('Shougo/deoplete.nvim')
    call dein#add('Shougo/denite.nvim')
    if !has('nvim')
        call dein#add('roxma/nvim-yarp')
        call dein#add('roxma/vim-hug-neovim-rpc')
    endif

    call dein#end()

```



```
    call dein#save_state()
endif
```

```
filetype plugin indent on
syntax enable
```

7.10 Firefox developer edition

El rollo de siempre, descargar desde [la página web](#) descomprimir en ~/apps y crear un lanzador.

7.11 Navegadores cli

Herramientas útiles para depuración web

```
sudo apt install httpie links
```

7.12 MariaDB

Instalamos la última estable para Ubuntu Bionic desde los repos oficiales.

Primero añadimos los reports

Añadimos la clave de firma:

```
sudo apt-get install software-properties-common
sudo apt-key adv --fetch-keys 'https://mariadb.org/mariadb_release_signing_key.asc'
```

Ahora tenemos dos opciones:

Podemos ejecutar:

```
sudo add-apt-repository 'deb [arch=amd64,arm64,ppc64el] http://ftp.icm.edu.pl/pub/unix'
```

O podemos crear un fichero /etc/apt/sources.list.d/MariaDB con el siguiente contenido (yo dejo las fuentes comentadas):

```
# MariaDB 10.4 repository list - created 2020-01-26 10:37 UTC
# http://downloads.mariadb.org/mariadb/repositories/
deb [arch=amd64,arm64,ppc64el] http://ftp.ubuntu-tw.org/mirror/mariadb/repo/10.4/ubuntu
# deb-src http://ftp.ubuntu-tw.org/mirror/mariadb/repo/10.4/ubuntu bionic main
```

Y ya solo nos queda lo de siempre:

```
sudo apt update
sudo apt upgrade
sudo apt install mariadb-server
```

Podemos comprobar con `systemctl status mariadb`

También podemos hacer login con el usuario `root`:

```
sudo mariadb -u root
```

Y ahora aseguramos la instalación con:

```
sudo mysql_secure_installation
```

Yo diría que tienes que decir que si a todas las preguntas, excepto quizás al *unix_socket_authentication*.

Por último sólo nos queda decidir si el servicio `mariadb` debe estar ejecutándose permanentemente o no.

Si queremos pararlo y que no se arranque automáticamente al arrancar el ordenador:

```
sudo systemctl stop mariadb
sudo systemctl disable mariadb
```

7.13 Squirrel SQL Client

Bajamos el zip de estándar desde [la página web de Squirrel](#) (yo prefiero no usar el instalador)

Como de costumbre descomprimos en `~/apps` y creamos una entrada en nuestro menú de aplicaciones.

Nos descargamos también el *java connector* para MariaDB. Desde la página oficial. Nos interesa el fichero `maria-java-client-2.6.0.jar`

Configuramos el driver para que sepa donde está el fichero `.jar` y ya estamos listos para trabajar.

7.14 R y R-studio

Primero instalamos la última versión de R en nuestro pc:

```
sudo apt-key adv --keyserver keyserver.ubuntu.com --recv-keys E298A3A825C0D65DFD57CBB65
sudo add-apt-repository 'deb https://cloud.r-project.org/bin/linux/ubuntu focal-
cran40/'
```

```
sudo apt update
sudo apt install r-base
```

7.14.1 R-studio

Descargamos la última versión disponible de *R-studio* desde la [página web](#)

Instalamos con *gdebi* (basta con clicar sobre el fichero *.deb*)

7.15 Octave

Instalado desde flatpak

```
sudo flatpak install flathub org.octave.Octave
```

8 Desarrollo hardware

8.1 Arduino IDE

Bajamos los paquetes de la [página web](#), descomprimimos en `~/apps/arduino`.

La distribución del IDE incluye ahora un fichero `install.sh` que se encarga de hacer la integración del IDE en los menús de Linux.

Además también incluye un script (`arduino-linux-setup.sh`) para crear las *devrules* y que además desinstala el driver *modemmanager* y crea grupos nuevos en el sistema si no existen.

No tengo claro lo de desinstalar el driver así que creamos las *devrules* a mano mirando por el fichero.

Hay que añadir nuestro usuario a los grupos *tty*, *dialout*, *uucp* y *plugdev* (no hay que crear grupos nuevos, ya tenemos todos en el sistema)

```
sudo gpasswd --add <username> tty
sudo gpasswd --add <username> dialout
sudo gpasswd --add <username> uucp
sudo gpasswd --add <username> plugdev
```

Creamos los siguientes ficheros en el directorio `/etc/udev/rules.d`

Fichero `90-extraacl.rules` mete mi usuario en el fichero de reglas (↵↵)

```

# Setting serial port rules

KERNEL=="ttyUSB[0-9]*", TAG+="udev-acl", TAG+="uaccess", OWNER="salvari"
KERNEL=="ttyACM[0-9]*", TAG+="udev-acl", TAG+="uaccess", OWNER="salvari"

Fichero 98-openocd.rules

# Adding Arduino M0/M0 Pro, Primo UDEV Rules for CMSIS-DAP port

ACTION!="add|change", GOTO="openocd_rules_end"
SUBSYSTEM!="usb|tty|hidraw", GOTO="openocd_rules_end"

#Please keep this list sorted by VID:PID

#CMSIS-DAP compatible adapters
ATTRS{product}=="*CMSIS-DAP*", MODE="664", GROUP="plugdev"

LABEL="openocd_rules_end"

Fichero avrisp.rules

# Adding AVRisp UDEV rules

SUBSYSTEM!="usb_device", ACTION!="add", GOTO="avrisp_end"
# Atmel Corp. JTAG ICE mkII
ATTR{idVendor}=="03eb", ATTRS{idProduct}=="2103", MODE="660", GROUP="dialout"
# Atmel Corp. AVRISP mkII
ATTR{idVendor}=="03eb", ATTRS{idProduct}=="2104", MODE="660", GROUP="dialout"
# Atmel Corp. Dragon
ATTR{idVendor}=="03eb", ATTRS{idProduct}=="2107", MODE="660", GROUP="dialout"

LABEL="avrisp_end"

Fichero 40-defuse.rules:

# Adding STM32 bootloadermode UDEV rules

# Example udev rules (usually placed in /etc/udev/rules.d)
# Makes STM32 DfuSe device writeable for the "plugdev" group

ACTION=="add", SUBSYSTEM=="usb", ATTRS{idVendor}=="0483", ATTRS{idProduct}=="df11", MO

Fichero 99-arduino-101.rules:

```

```
# Arduino 101 in DFU Mode
```

```
SUBSYSTEM=="tty", ENV{ID_REVISION}=="8087", ENV{ID_MODEL_ID}=="0ab6", MODE="0666", ENV{SUBSYSTEM}=="usb", ATTR{idVendor}=="8087", ATTR{idProduct}=="0aba", MODE="0666", ENV{ID
```

Yo añado el fichero 99-arduino.rules que se encarga de inhibir el `ModemManager` para que no capture al *CircuitPlayground Express*:

```
# for arduino brand, stop ModemManager grabbing port
ATTRS{idVendor}=="2a03", ENV{ID_MM_DEVICE_IGNORE}="1"
# for sparkfun brand, stop ModemManager grabbing port
ATTRS{idVendor}=="1b4f", ENV{ID_MM_DEVICE_IGNORE}="1"
```

8.1.1 Añadir soporte para *Feather M0*

Arrancamos el IDE Arduino y en la opción de *Preferences::Additional Board Managers URLs* añadimos la dirección https://adafruit.github.io/arduino-board-index/package_adafruit_index.json, si tenemos otras URL, simplemente añadimos esta separada por una coma.

Ahora desde el *Board Manager* instalamos:

- Arduino SAMD Boards
- Adafruit SAMD Boards

8.1.2 Añadir soporte para *Circuit Playground Express*

Bastaría con instalar *Arduino SAMD Boards*

8.1.3 Añadir soporte para STM32

Tenemos varias URL posibles para configurar en las preferencias del IDE Arduino:

- http://dan.drown.org/stm32duino/package_STM32duino_index.json (recomendada por Tutoelectro)
- https://github.com/stm32duino/BoardManagerFiles/raw/master/STM32/package_stm_index.json (parece la oficial)

He optado por añadir los dos ficheros json al IDE, la oficial tiene buena pinta pero parece que no soporta st-link. Con la otra podremos usarlo sin problemas.

Instalamos la biblioteca `stm32_cores` que corresponde al origen de software

oficial y la biblioteca STM32F1xx/GD32F1xx, esta última es la que nos dará soporte explícito para el st-link

Lo probamos con el *Blink* y funciona perfectamente con las opciones de la **Figura 1**



Figura 1: Opciones Arduino para STM32 con st-link

8.1.4 Añadir soporte para ESP32

Añadimos las URL:

- https://dl.espressif.com/dl/package_esp32_index.json
- http://arduino.esp8266.com/stable/package_esp8266com_index.json

Añadimos la librería:

- ESP32 (de espressif)

8.1.5 Añadir biblioteca de soporte para Makeblock

Nota: Pendiente de instalar

Clonamos el [repo oficial en github](#).

Una vez que descarguemos las librerías es necesario copiar el directorio Makeblock-Libraries/makeblock en nuestro directorio de bibliotecas de Arduino. En mi caso ~/Arduino/libraries/.

Una vez instaladas las bibliotecas es necesario reiniciar el IDE Arduino si estaba arrancado. Podemos ver si se ha instalado correctamente simplemente echando un ojo al menú de ejemplos en el IDE, tendríamos que ver los ejemplos de *Makeblock*.

Un detalle importante para programar el Auriga-Me es necesario seleccionar el micro Arduino Mega 2560 en el IDE Arduino.

8.2 Pinguino IDE

Nota: Pendiente de instalar

Tenemos el paquete de instalación disponible en su página [web](#)

Ejecutamos el programa de instalación. El programa descargará los paquetes Debian necesarios para dejar el IDE y los compiladores instalados.

Al acabar la instalación he tenido que crear el directorio `~/Pinguino/v11`, parece que hay algún problema con el programa de instalación y no lo crea automáticamente.

El programa queda correctamente instalado en `/opt` y arranca correctamente, habrá que probarlo con los micros.

8.3 stm32 cubeide

Nos bajamos el instalador genérico. Tendremos que:

- aceptar un montón de acuerdos de licencias
- indicarle un directorio de instalación (en mi caso `'~/apps/st/st/stm32cubeide_1.4.0'`)
- darle la password de root para instalar ficheros de udev, concretamente:
 - `udev/rules.d/49-stlinkv1.rules`
 - `udev/rules.d/49-stlinkv2-1.rules`
 - `udev/rules.d/49-stlinkv2.rules`
 - `udev/rules.d/49-stlinkv3.rules`
 - `udev/rules.d/99-jlink.rules`

8.4 esp-idf

Instalamos las dependencias (cmake ya lo tenemos instalado)

NOTA: No es necesario instalar los paquetes de python que nos especifican en las instrucciones de instalación del *esp-idf*, se instalarán automáticamente en el siguiente paso.

```
sudo apt-get install gperf cmake ninja-build ccache libffi-dev libssl-dev
```

Ahora creamos un directorio para nuestro *tool-chain*:

```
mkdir ~/esp
cd ~/esp
git clone --recursive https://github.com/espressif/esp-idf
```

También es necesario que nuestro usuario pertenezca al grupo `dialog`, pero eso ya deberíamos tenerlo hecho de antes.

Una vez clonado el repo ejecutamos el script de instalación

```
cd ~/esp/esp-idf
./install.sh
```

Este script nos va a dejar instaladas todas las herramientas necesarias en el directorio `~/expressif`

Nota: para que funcione correctamente en Linux Mint es necesario que el script `tools/idf_tools.py` apunte al python3 de nuestro sistema. Basta con editar la primera línea *shebang* del script.

Estas son las bibliotecas que deja instaladas:

```
Installing ESP-IDF tools
Installing tools: xtensa-esp32-elf, xtensa-esp32s2-elf, esp32ulp-elf, esp32s2ulp-elf, openocd-esp32
```

Para empezar a trabajar bastará con hacer un *source* del fichero `~/apps/esp/esp-idf/export.sh`:

```
. ~/apps/esp/esp-idf/export.sh
```

8.5 KiCAD

En la [página web del proyecto](#) nos recomiendan el ppa a usar para instalar la última versión estable:


```
sudo add-apt-repository --yes ppa:kicad/kicad-5.1-releases
sudo apt-get update
sudo apt install kicad
```

Paciencia, el paquete `kicad-packages3d` tarda un buen rato en descargarse.

Algunas librerías alternativas:

- [Freetronics](#) una librería que no solo incluye Shield para Arduino sino una completa colección de componentes que nos permitirá hacer proyectos completos. [Freetronics](#) es una especie de BricoGeek australiano, publica tutoriales, vende componentes, y al parecer mantiene una biblioteca para KiCAD. La biblioteca de Freetronics se mantiene en un repo de github. Lo suyo es incorporarla a cada proyecto, por que si la actualizas se pueden romper los proyectos que estes haciendo.
- [eklablog](#) Esta biblioteca de componentes está incluida en el github de KiCAD, así que teoricamente no habría que instalarla en nuestro disco duro.

8.6 Analizador lógico

Mi analizador es un OpenBench de Seedstudio, [aquí hay mas info](#)

8.6.1 Sigrok

Instalamos **Sigrok**, simplemente desde los repos de Debian:

```
sudo aptitude install sigrok
```

Al instalar **Sigrok** instalamos también **Pulseview**.

Si al conectar el analizador, echamos un ojo al fichero `syslog` vemos que al conectarlo se mapea en un puerto tty.

Si arrancamos **Pulseview** (nuestro usuario tiene que estar incluido en el grupo `dialout`), en la opción `File::Connect to device`, escogemos la opción `Openbench` y le pasamos el puerto. Al pulsar la opción `Scan for devices` reconoce el analizador correctamente como un `Sump Logic Analyzer`.

8.6.2 Sump logic analyzer

Este es el software recomendado para usar con el analizador.

Descargamos el paquete de la [página del proyecto](#), o más concretamente de [esta página](#) y descomprimos en `~/apps`.

Instalamos las dependencias:

```
sudo apt install librxtx-java
```

Editamos el fichero `~/apps/Logic Analyzer/client/run.sh` y lo dejamos así:

```
#!/bin/bash
```

```
# java -jar analyzer.jar $*
```

```
java -cp /usr/share/java/RXTXcomm.jar:analyzer.jar org.sump.analyzer.Loader
```

Y ya funciona.

8.6.3 OLS

Nota: Pendiente de instalar

[Página oficial](#)

8.7 IceStudio

Instalamos dependencias con `sudo apt install xclip`

Bajamos el *AppImage* desde el [github de IceStudio](#) y lo dejamos en `~/apps/icestudio`

8.8 PlatformIO

8.8.1 VS Code

Añadimos el origen de software:

```
curl https://packages.microsoft.com/keys/microsoft.asc | gpg --  
dearmor > packages.microsoft.gpg
```

```
sudo install -o root -g root -m 644 packages.microsoft.gpg /usr/share/keyrings/
```

```
sudo sh -c 'echo "deb [arch=amd64 signed-by=/usr/share/keyrings/packages.microsoft.gpg]"
```

E instalamos

```
sudo apt update
sudo apt install code # alternatively code-insiders (es como la versión beta, se puede
```

Ahora

1. lanzamos el editor
2. abrimos el gestor de extensiones
3. buscamos el platformio ide
4. instalamos

Seguimos las instrucciones de [aquí](#)

8.8.2 Incluir platform.io CLI en el PATH

Esto es una malísima idea, **NO LO HAGAS**

Las instrucciones indican que hagamos lo siguiente para usar Platformio desde línea de comandos pero no es conveniente hacerlo.

Modificamos el fichero `~/.profile` añadiendo las siguientes líneas:

```
if [ -d "$HOME/.platformio/penv/bin" ] ; then
    PATH="$PATH:$HOME/.platformio/penv/bin"
fi
```

Si quieres usar Platformio desde línea de comandos, es mejor activar manualmente el entorno virtual con `source ~/.platformio/penv/bin/activate`

8.8.3 vsodium

```
wget -qO - https://gitlab.com/paulcarroty/vscodium-deb-rpm-repo/raw/master/pub.gpg | sudo
key add -
echo 'deb https://gitlab.com/paulcarroty/vscodium-deb-rpm-repo/raw/repos/debs/ vsodium
-append /etc/apt/sources.list.d/vscodium.list
sudo apt update && sudo apt install codium
```

8.8.4 Editor Atom

NOTA: Parece que antes recomendaban instalar Atom para disponer del Platformio CLI, ahora en cambio recomiendan VS Code.

```
wget -q0 - https://packagecloud.io/AtomEditor/atom/gpgkey | sudo apt-  
key add -  
sudo sh -c 'echo "deb [arch=amd64] https://packagecloud.io/AtomEditor/atom/any/ any main"  
sudo apt update  
sudo apt install atom
```

8.9 RepRap

8.9.1 OpenScad

El OpenSCAD está disponible en los orígenes de software, así que `sudo apt install openscad`.

8.9.2 Slic3r

Descargamos la estable desde la [página web](#) y como de costumbre descomprimos en `~/apps` y creamos un lanzador con *MenuLibre*

8.9.3 Slic3r Prusa Edition

Una nueva versión del clásico *Slic3r* con muchas mejoras. Descargamos la *appimage* desde la [página web](#) y ya sabéis, descomprimir en `~/apps` y dar permisos de ejecución.

8.9.4 ideaMaker

Una aplicación más para generar gcode con muy buena pinta, tenemos el paquete *deb* disponible en su [página web](#). Instalamos con el gestor de software.

8.9.5 Ultimaker Cura

Descargamos el *AppImage* desde la [página web](#)

8.9.6 Pronterface

Seguimos las instrucciones para Ubuntu Bionic:

Instalamos las dependencias:

Clonamos el repo:

```
cd ~/apps
git clone https://github.com/kliment/Printrun.git
cd Printron
mkvirtualenv -p /usr/bin/python3 printron
python -m pip install https://extras.wxpython.org/wxPython4/extras/linux/gtk3/ubuntu-
20.04/wxPython-4.1.0-cp38-cp38-linux_x86_64.whl
pip install -r requirements.txt
# sudo apt-get install libdbus-glib-1-dev libdbus-1-dev
```

Y ya lo tenemos todo listo para ejecutar.

8.10 Cortadora de vinilos

8.10.1 Inkcute

Instalado en un entorno virtual:

```
mkvirtualenv -p `which python3` inkcute

sudo apt install libxml2-dev libxslt-dev libcups2-dev

pip install PyQt5

pip install inkcute
```

8.10.2 Plugin para inkscape

Instalamos dependencias:

```
pip install python-usb
```

Instalamos el fichero .deb desde la web <https://github.com/fablabnbg/inkscape-silhouette/releases>

9 Aplicaciones de gráficos

9.1 LibreCAD

Diseño en 2D

```
sudo apt install libreCAD
```

9.2 FreeCAD

No hay ppa disponible para Ubuntu 20.

Instalamos *AppImage* desde [aquí](#)

Dejo la instalación desde ppa como recordatorio.

```
sudo add-apt-repository ppa:freecad-maintainers/freecad-stable
sudo apt update
sudo install freecad
```

NOTA: the ccx package brings CalculiX support to the FEM workbench, and needs to be installed separately.

9.3 Inkscape

El programa libre para creación y edición de gráficos vectoriales.

```
sudo add-apt-repository ppa:inkscape.dev/stable
sudo apt update
sudo apt install inkscape
```

9.4 Gimp

El programa para edición y retocado de imágenes.

Parece que ahora mismo los repos están más actualizados que el ppa. Así que bastaría con:

```
sudo apt install gimp gimp-data gimp-texturize \
gimp-data-extras gimp-gap gmic gimp-gmic
```

De todas formas dejo aquí las instrucciones para instalar desde el ppa por si hacen falta algún día:

```
sudo apt remove gimp gimp-data
sudo add-apt-repository ppa:otto-kesselgulasch/gimp
sudo apt update
sudo apt upgrade
sudo apt install gimp gimp-data gimp-texturize \
gimp-data-extras gimp-gap gmic gimp-gmic gimp-python
```

9.4.1 Plugins de Gimp

Para instalar los principales plugins basta con:

```
sudo apt install gimp-plugin-registry
```

Esta sección ya no está vigente

resynthesizer

Descargamos el plugin desde [aquí](#) y descomprimos el fichero en
~/config/GIMP/2.10/plugin-ins

Tenemos que asegurarnos que los fichero *python* son ejecutables:

```
~~~~ chmod 755 ~/config/GIMP/2.10/plugin-ins/*.py ~~~~
```

9.5 Krita

La versión disponible en orígenes de software está bastante por detrás de la disponible en la web. Basta con descargar el *Appimage* desde la [página web](#)

Lo copiamos a ~/apps/krita y creamos un lanzador con el editor de menús.

Alternativamente también lo tenemos disponible por ppa en <https://launchpad.net/~kriticalime/+archive/ubuntu/ppa>

9.6 MyPaint

Desde el [github](#) tenemos disponible la última versión en formato *appimage*. La descargamos la dejamos en ~/apps y creamos un acceso con *Menulibre*, como siempre.

9.7 Alchemy

Igual que el *MyPaint* descargamos desde [la página web](#), descomprimos en ~/apps y creamos un acceso con *Menulibre*.

9.8 Capturas de pantalla

El *flameshot* cubre el 99% de mis necesidades: `sudo apt install flameshot`

El *ksnip* por si tenemos que hacer una captura con retardo lo instalé con un *appimage*.

Shutter vuelve a estar disponible, al instalar desde este ppa ya queda con las opciones de edición habilitadas:

```
sudo add-apt-repository ppa:linuxuprising/shutter
sudo apt update
sudo apt install shutter
```

9.9 Reoptimizar imágenes

9.9.1 ImageMagick

Instalamos desde los repos, simplemente:

```
sudo apt install imagemagick
```

9.9.2 Imagine

Nos bajamos un *AppImage* desde el [github](#) de la aplicación

9.10 dia

Un programa para crear diagramas

```
sudo apt install dia dia-shapes gsfonts-x11
```

9.11 Blender

Bajamos el Blender linkado estáticamente de [la página web](#) y lo descomprimos en `~/apps/blender`.

El paquete incluye un fichero `blender.desktop` que podemos editar y copiar en `~/.local/share/applications`.

9.12 Structure Synth

Instalado desde repos, junto con sunflow para explorar un poco.

```
sudo apt install structure-synth sunflow
```

9.13 Heron animation

El proyecto parece abandonado. El software ya no funciona en el último linux.

9.14 Stopmotion

Primero probamos el del repo: `sudo apt install stopmotion`

9.15 Instalación del driver digiment para tabletas gráficas Huion

He intentado un par de veces instalar con el fichero deb pero parece que no funciona.

Para hacer la instalación via DKMS el truco está en:

- Dejar el código fuente en un directorio de la forma `/usr/src/<PROJECTNAME>-<VERSION>`
- Lanzar el build pero usando esta vez `<PROJECTNAME>/<VERSION>`

Descargamos los últimos drivers desde [la página oficial de releases](#), en el momento de escribir esto descargamos la versión V9.

Descomprimos en `/usr/src/digimend-9`

```
cd /usr/src
sudo xvzf <path-to-digimend-kernel-drivers-9> .
sudo dkms build digimend-kernel-drivers/9
sudo dkms install digimend/9
```

Para comprobar:

```
xinput --list
dkms status
```

Referencia:

- [Aquí](#)

10 Sonido

10.1 Spotify

Spotify instalado desde las opciones de Linux Mint via flatpak.

10.2 Audacity

El ppa de Audacity no permite instalar la última versión. Podemos instalarla via flatpak o simplemente instalar la de los repos (no es la última)

Es de esperar que al final la añadan al ppa así que dejamos aquí las instrucciones.

Añadimos ppa:

```
sudo add-apt-repository ppa:ubuntuhandbook1/audacity
sudo apt-get update
sudo apt install audacity
```

Instalamos también el plugin [Chris's Dynamic Compressor plugin](#)

10.3 Clementine

La versión disponible en los orígenes de software parece al día:

```
sudo apt install clementine
```

11 Video

11.1 Shotcut

Nos bajamos la *AppImage* para Linux desde la [página web](#).

La dejamos en `~/apps/shotcut` y:

```
cd
chmod 744 Shotcutxxxxxx.AppImage
./Shotcutxxxxxx.AppImage
```

11.2 kdenlive

Está disponible [en la web](#) como ppa o como *appimage*. Lo he bajado como *appimage* para probarlo.

11.3 Openshot

También descargado desde [su web](#) como *appimage*, para probar. Tienen un ppa disponible.

11.4 Grabación de screencast

11.4.1 Vokoscreen y Kazam

Instalados desde los repos oficiales:

```
sudo apt update
sudo apt install vokoscreen kazam
```

11.4.2 OBS

Añadimos el repositorio

```
sudo add-apt-repository ppa:obsproject/obs-studio
sudo apt update
sudo apt install obs-studio
```

11.5 Grabación de podcast

11.5.1 Mumble

Podemos instalarlo desde flatpak o bajarnos [el paquete antiguo](#) (parece que funciona bien).

Mumble no está disponible desde el PPA, aunque dejo aquí las instrucciones por si lo corrigen.

```
sudo add-apt-repository ppa:mumble/release
sudo apt update
sudo apt install mumble
```

12 Fotografía

12.1 Rawtherapee

Bajamos el AppImage desde la [página web](#) al directorio ~/apps/rawtherapee.

```
cd
chmod 744 RawTherapeexxxxxx.AppImage
./RawTherapeexxxxxx.AppImage
```

Al ejecutarla la primera vez ya se encarga la propia aplicación de integrarse en nuestro sistema.

12.2 Darktable

Instalamos ppa (ver [esta web](#))

```
echo 'deb http://download.opensuse.org/repositories/graphics:/darktable/xUbuntu_20.04,
curl -fsSL https://download.opensuse.org/repositories/graphics:darktable/xUbuntu_20.04
-dearmor | sudo tee /etc/apt/trusted.gpg.d/graphics:darktable.gpg > /dev/null
sudo apt update
sudo apt install darktable
```

Se instala la última versión de Darktable (3.0.2)

OJO: Conviene renombrar el fichero de claves de darktable, a nuestro linux no le gustan los ficheros con un ':' Revisa /etc/apt/trusted.gpg.d/

12.3 Digikam

Instalado desde la [página web](#) de la aplicación con appimage.

13 Seguridad

13.1 Autenticación en servidores por clave pública

Generar contraseñas para conexión servidores remotos:

```
cd ~
ssh-keygen -b 4096 [-t dsa | ecdsa | ed25519 | rsa | rsa1]
cat .ssh/
```

Solo resta añadir nuestra clave pública en el fichero authorized_keys del servidor remoto.

```
cat ~/.ssh/id_xxx.pub | ssh user@hostname 'cat >> .ssh/authorized_keys'
```

[¿Cómo funciona esto?](#)

13.2 Claves gpg

gpg --gen-key Para generar nuestra clave.

- **Siempre** hay que ponerle una fecha de expiración, la puedes cambiar más tarde.
- **Siempre** hay que escoger la máxima longitud posible

13.3 Seahorse

Para manejar todas nuestras claves con comodidad:

```
sudo apt install seahorse
```

13.4 Conexión a github con claves ssh

Usando este método podemos conectarnos a github sin tener que teclear la contraseña en cada conexión.

13.4.1 Claves ssh

Podemos echar un ojo a nuestras claves desde seahorse la aplicación de gestión de claves que hemos instalado. También podemos ver las claves que tenemos generadas:

```
ls -al ~/.ssh
```

En las claves listadas nuestras claves públicas aparecerán con extensión .pub

También podemos comprobar que claves hemos añadido ya a nuestro agente ssh con:

```
ssh-add -l
```

Para generar una nueva pareja de claves ssh:

```
ssh-keygen -t rsa -b 4096 -C "your_email@example.com"
```

Podremos dar un nombre distintivo a los ficheros de claves generados y poner una contraseña adecuada a la clave. Si algún día queremos cambiar la contraseña:

```
ssh-keygen -p
```

Ahora tenemos que añadir nuestra clave ssh en nuestra cuenta de github, para ello editamos con nuestro editor de texto favorito el fichero ~/.ssh/id_rsa.pub y copiamos el contenido integro. Después pegamos ese contenido en el cuadro de texto de la web de github.

Para comprobar que las claves instaladas en github funcionan correctamente:

```
ssh -T git@github.com
```

```
Hi salvari! You've successfully authenticated, but GitHub does not provide shell access.
```

Este mensaje indica que todo ha ido bien.

Ahora en los repos donde queramos usar ssh debemos cambiar el remote:

```
git remote set-url origin git@github.com:$USER/$REPONAME.git
```

13.5 Signal

El procedimiento recomendado en la página oficial:

```
curl -s https://updates.signal.org/desktop/apt/keys.asc | sudo apt-  
key add -  
echo "deb [arch=amd64] https://updates.signal.org/desktop/apt xenial main" | sudo tee -  
a /etc/apt/sources.list.d/signal-xenial.list  
sudo apt update && sudo apt install signal-desktop
```

NOTA: Parece que no funciona. Lo he instalado via *flatpack*

13.6 Lector DNI electrónico

Instalamos:

```
sudo apt-get install pcscd pcsc-tools libccid
```

Como root ejecutamos `pcsc_scan`:

```
root@rasalhague:~# pcsc_scan  
PC/SC device scanner  
V 1.4.23 (c) 2001-2011, Ludovic Rousseau <ludovic.rousseau@free.fr>  
Compiled with PC/SC lite version: 1.8.11  
Using reader plug'n play mechanism  
Scanning present readers...  
Waiting for the first reader...
```

Si insertamos el lector veremos algo como esto:

```
root@rasalhague:~# pcsc_scan  
PC/SC device scanner  
V 1.4.23 (c) 2001-2011, Ludovic Rousseau <ludovic.rousseau@free.fr>  
Compiled with PC/SC lite version: 1.8.11  
Using reader plug'n play mechanism
```

```
Scanning present readers...
Waiting for the first reader...found one
Scanning present readers...
0: C3P0 LTC31 v2 (11061005) 00 00
```

```
Wed Jan 25 01:17:20 2017
Reader 0: C3P0 LTC31 v2 (11061005) 00 00
Card state: Card removed,
```

Si insertamos un DNI veremos que se lee la información de la tarjeta insertada:

```
Reader 0: C3P0 LTC31 v2 (11061005) 00 00
Card state: Card inserted,
```

y mas rollo

Instalamos ahora el modulo criptográfico desde [este enlace](#)

Y además:

```
aptitude install pinentry-gtk2 opensc
```

14 Virtualizaciones y contenedores

14.1 Instalación de *virtualBox*

Lo hacemos con los orígenes de software oficiales (alternativamente, podríamos hacerlo manualmente):

```
# Importamos la clave gpg
wget -q https://www.virtualbox.org/download/oracle_vbox_2016.asc -O-
| sudo apt-key add -
```

```
# Añadimos el nuevo origen de software
sudo add-apt-repository "deb [arch=amd64] https://download.virtualbox.org/virtualbox/d
release; echo "$UBUNTU_CODENAME" contrib"
```

```
# Actualizamos la base de datos de paquetes
sudo apt update
```

Ahora podemos comprobar que además del paquete *virtualbox* tenemos varios paquetes con número de versión (p.ej. *_virtualbox.6.1*), estos últimos son los que hemos añadido (compruebalos con `apt-cache policy [nombrepaquete]`)

Instalamos el que nos interesa:

```
sudo apt install virtualbox-6.1
```

ATENCIÓN

The following additional packages will be installed:

```
python-is-python2
```

Descargamos también el [VirtualBox Extension Pack](#), este paquete lo podemos instalar desde el propio interfaz de usuario del *VirtualBox*, o bien con el siguiente comando:

```
sudo VBoxManage extpack install ./Oracle_VM_VirtualBox_Extension_Pack-6.1.2.vbox-extpack
```

Sólo nos queda añadir nuestro usuario al grupo vboxusers, con el comando `sudo gpasswd -a username vboxusers`, y tendremos que cerrar la sesión para refrescar nuestros grupos.

14.2 qemu

Un par de comprobaciones previas:

- El comando `egrep -c '(vmx|svm)' /proc/cpuinfo` debe devolvernos un número mayor que cero si nuestro sistema soporta virtualización.
- El comando `kvm-ok` nos sirve para comprobar que la virtualización hardware no está deshabilitada en la BIOS (puede que tengas que ejecutar `apt install cpu-checker`)

Instalamos desde el repo oficial:

```
sudo apt install qemu-kvm libvirt-daemon-system libvirt-clients bridge-  
utils virtinst virt-manager  
sudo apt install virt-viewer
```

qemu-kvm nos da la emulación hardware para el hipervisor KVM

libvirt-daemon-system los ficheros de configuración para ejecutar el demonio libvirt como servicio

libvirt-clients software para gestionar plataformas de virtualización

bridge-utils utilidades de línea de comandos para configurar bridges ethernet

virtinst utilidades de línea de comandos para crear máquinas virtuales

virt-manager un interfaz gráfico junto con utilidades de línea de comandos para gestionar máquinas virtuales a través de *libvirt*

Solo queda añadir nuestro usuario a los grupos:

```
sudo gpasswd -a username libvirt
sudo gpasswd -a username kvm
```

Podemos comprobar el estado del servicio con `scs libvirtd (systemctl status libvirtd)`.

14.2.1 Referencias

- [How to install KVM on Ubuntu 20.04 Graphical & headless server](#)
- [How to Install Kvm on Ubuntu 20.04](#)
- [How to Install KVM on Ubuntu 20.04](#)

14.3 Docker

Tenemos que añadir el repositorio correspondiente a nuestra distribución:

```
# Be safe
sudo apt remove docker docker-engine docker.io
sudo apt autoremove
sudo apt update

# Install pre-requisites
sudo apt install ca-certificates curl

# Import the GPG key

curl -fsSL https://download.docker.com/linux/ubuntu/gpg | sudo apt-
key add -

# Next, point the package manager to the official Docker repository

sudo add-apt-repository "deb [arch=amd64] https://download.docker.com/linux/ubuntu $(.
release; echo "$UBUNTU_CODENAME") stable"

# Update the package database

sudo apt update
```

#

```
apt-cache policy docker-ce
```

```
sudo apt install docker-ce
```

```
sudo gpasswd -a username docker
```

Esto dejará el servicio *docker* funcionando y habilitado (arrancará en cada reinicio del ordenador)

La forma de pararlo es:

```
sudo systemctl stop docker
```

```
sudo systemctl disable docker
```

```
systemctl status docker
```

Añadimos el *bundle docker* en nuestro fichero `~/.zshrc` para tener autocompletado en comandos de docker.

Para usar *docker* tendremos que arrancarlo, con los alias de nuestro sistema para *systemd* ejecutamos:

```
scst docker # para arrancar el servicio
```

```
scsp docker # para parar el servicio
```

14.3.1 docker-compose

- Nos bajamos la última versión disponible de [las releases de github](#)
- Movemos el fichero que hemos descargado a `/usr/local/bin/docker-compose`
- Y le damos permisos de ejecución `sudo chmod +x /usr/local/bin/docker-compose`

15 Utilidades para mapas y cartografía

15.1 josm

Descargamos y añadimos la clave gpg:

```
wget -q https://josm.openstreetmap.de/josm-apt.key -O- | sudo apt-key add -
```

Añadimos el origen de software:

```
sudo add-apt-repository "deb [arch=amd64] https://josm.openstreetmap.de/apt $(. /etc/os-release; echo "$UBUNTU_CODENAME") universe"
```

Y ahora procedemos a la instalación:

```
sudo apt update
sudo apt install openjfx josm
```

Alternativamente también podemos instalar la versión “nightly” con el siguiente comando, pero tendréis actualizaciones diarias:

```
sudo apt josm-latest
```

Ya estamos listos para editar Open Street Map offline.

15.2 MOBAC

Bajamos el paquete desde [la página web](#) y descomprimos en ~/apps/mobac como de costumbre nos creamos una entrada de menú con *MenuLibre*.

Conviene bajarse wms adicionales para MOBAC y leerse [la wiki](#)

15.2.1 Referencias

*[Cartografía digital] (<https://digimapas.blogspot.com.es/2015/01/oruxmaps-vii-mapas-de-mobac.html>)

15.3 QGIS

Añadimos la clave gpg:

```
wget -q https://qgis.org/downloads/qgis-2019.gpg.key -O- | sudo apt-key add -
```

Ejecutamos:

```
sudo add-apt-repository "deb [arch=amd64] https://qgis.org/debian $(. /etc/os-release; echo "$UBUNTU_CODENAME") main"
```

E instalamos como siempre

```
sudo apt update
sudo apt install qgis
```

15.3.1 Referencias

- [Conectar WMS con QGIS](#)
- [Importar OSM en QGIS](#)
- [Learn OSM](#)
- [QGIS Tutorials](#)

16 Recetas variadas

16.1 Solucionar problemas de menús duplicados usando menulibre

Nota: Ya no uso *MenuLibre*

En el directorio `~/ .config/menus/applications-merged` borramos todos los ficheros que haya.

16.2 Formatear memoria usb

“The driver descriptor says the physical block size is 2048 bytes, but Linux says it is 512 bytes.”

Este comando borró todas las particiones de la memoria:

```
sudo dd if=/dev/zero of=/dev/sdd bs=2048 count=32 && sync
```

I'm assuming your using gparted.

First delete whatever partitions you can...just keep pressing ignore.

There will be one with a black outline...you will have to unmount it...just right click on it and unmount.

Again you will have to click your way through ignore..if fix is an option choose it also.

Once all this is done... you can select the device menu and choose new partition table.

Select MSdos

Apply and choose ignore again.

Once it's done it show it's real size.

Next you can format the drive to whichever file system you like.

It's a pain in the behind this way, but it's the only way I get it done..I put live iso's on sticks all the time and have to remove them. I get stuck going through this process every time.

16.3 Copiar la clave pública ssh en un servidor remoto

```
cat /home/tim/.ssh/id_rsa.pub | ssh tim@just.some.other.server 'cat >>
.ssh/authorized_keys'
```

O también:

```
ssh-copy-id -i ~/.ssh/id_rsa.pub username@remote.server
```

16.4 ssh access from termux

<https://linuxconfig.org/ssh-into-linux-your-computer-from-android-with-termux>

16.5 SDR instalaciones varias

Vamos a trastear con un dispositivo RTL-SDR.com.

Tenemos un montón de información en el blog de [SDR Galicia](#) y tienen incluso una guía de instalación muy completa, pero yo voy a seguir una guía un poco menos ambiciosa, por lo menos hasta que pueda hacer el curso que imparten ellos mismos (SDR Galicia)

La guía en cuestión la podemos encontrar [aquí](#)

Seguimos los pasos de instalación:

- La instalación de git, cmake y build-essential ya la tengo hecha.

```
sudo apt-get install libusb-1.0-0-dev
```

16.6 Posible problema con modemmanager y micros programables

Programando el *Circuit Playground Express* con el *Arduino IDE* tenía problemas continuos para hacer los *uploads*, al parecer el servicio *ModemManager* es el

culpable, se pasa todo el tiempo capturando los nuevos puertos serie por que considera que todo es un modem.

Una prueba rápida para comprobarlo: `sudo systemctl stop ModemManager`

Con esto funciona todo bien, pero en el siguiente arranque volvera a cargarse.

Para dar una solución definitiva se puede programar una regla para impedir que el *ModemManager* capture el puerto con un dispositivo

Creamos un fichero con permisos de root en el directorio `/etc/udev/rules.d` que llamaremos: `99-arduino.rules`

Dentro de ese fichero especificamos los codigos VID/PID que se deben ignorar:

```
# for arduino brand, stop ModemManager grabbing port
ATTRS{idVendor}=="2a03", ENV{ID_MM_DEVICE_IGNORE}="1"
# for sparkfun brand, stop ModemManager grabbing port
ATTRS{idVendor}=="1b4f", ENV{ID_MM_DEVICE_IGNORE}="1"
```

Ojo que si tienes SystemV no va a funcionar.

<https://starter-kit.nettigo.eu/2015/serial-port-busy-for-avrdude-on-ubuntu-with-arduino-leonardo-eth/>

<https://www.codeproject.com/Tips/349002/Select-a-USB-Serial-Device-via-its-VID-PID>

16.7 Programar los nanos con chip ch340 o ch341

Linux mapea el chip correctamente en un puerto `/dev/ttyUSB0` y con eso basta, que no te lien con el cuento de "drivers para linux"

Todo lo que hace falta es configurar correctamente el *Arduino IDE*, hay que escoger:

```
Board: "Arduino Nano"
Processor: "ATmega168"
Port: "/dev/ttyUSB0"
```

Y ya funciona todo.

16.8 Linux Mint 20 es *python agnostic*

Tenemos dos opciones:

```
apt install python-is-python2  
apt install python-is-python3
```